

“Um mouse é um dispositivo que contém um, dois, ou três botões, dependendo da estimativa que os projetistas dão para a capacidade intelectual de seus usuários” (Tanenbaum, Bos; Sistemas Operacionais Modernos; 2016).

Conjuntos de Instruções

Lidando com a Memória e Operações Lógicas

Paulo Ricardo Lisboa de Almeida

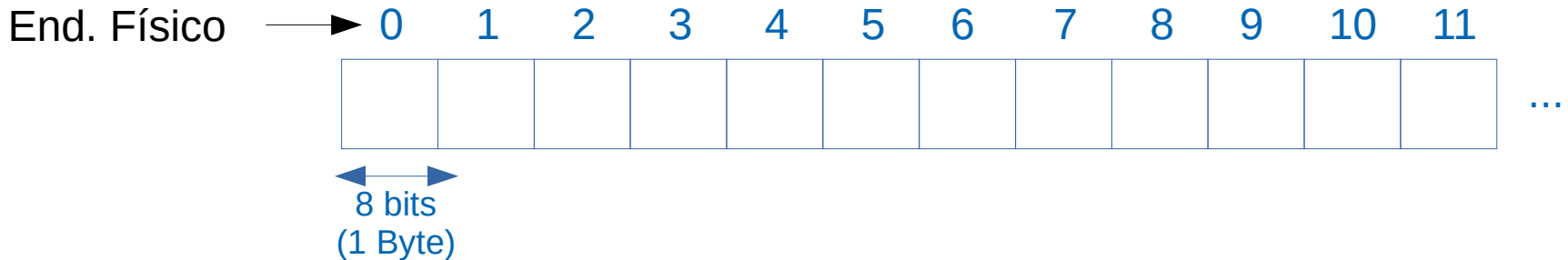


Antes de continuarmos

- # isso é um comentário em Assembly do MIPS
 - **Sempre inclua o máximo possível de comentários em seus programas**
- 123456 # isso é uma constante em **decimal**
- 0xAABBCDD #isso é uma constante em **hexadecimal**
- 0b1100110011 #isso é uma constante em **binário**

Acessando a memória

- A memória principal é um “vetor”, onde cada posição possui um **endereço físico**
 - As memórias são **geralmente** endereçadas a byte
 - Cada byte possui um endereço físico, e cada endereço suporta 1 byte



Acessando a memória

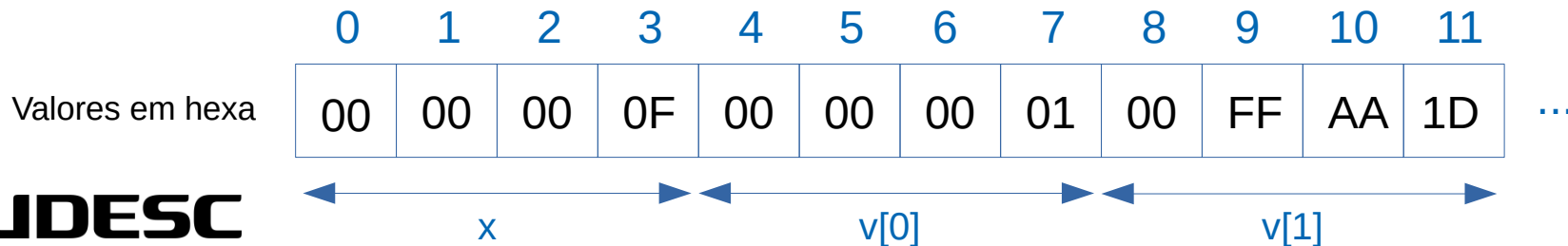
- Considere o seguinte exemplo em C

```
int x = 0x0F; //em C 0x indica um valor em hexadecimal
int v[2] = {0x01,0x00FFAA1D};
```

Acessando a memória

- Considere o seguinte exemplo em C

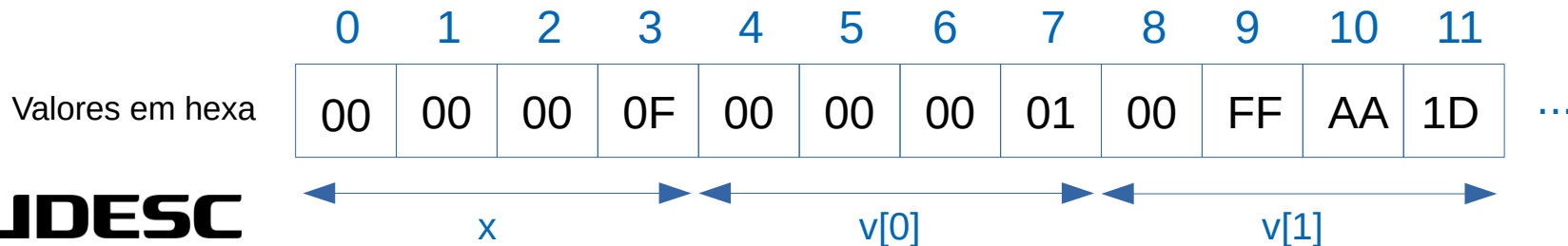
```
int x = 0x0F; //em C 0x indica um valor em hexadecimal
int v[2] = {0x01,0x00FFAA1D};
```
- Lembre-se que um vetor é algo que inicia em uma posição de memória, e cada nova posição do vetor é um deslocamento da posição inicial
 - Podemos representar na memória da seguinte forma
 - Assumindo big-endian, e que inteiros ocupam 32 bits



Acessando a memória

- Considere o seguinte exemplo em C

```
int x = 0x0F; //em C 0x indica um valor em hexadecimal
int v[2] = {0x01,0x00FFAA1D};
```
- x está no endereço 0, e ocupa 4 posições
- v começa no endereço 4 (Seu ponteiro com endereço base aponta para 4)
 - v[0] é o mesmo que v deslocado 0 endereços de 1 byte (4+0)
 - v[1] é o mesmo que v deslocado 4 endereços de 1 byte (4+4)
 - Deslocamos 4, pois cada inteiro ocupa 4 bytes no exemplo
 - Os deslocamentos mudariam dependendo do tipo da variável
 - Exemplo: Deslocamentos de 1 byte para chars



Acessando a memória

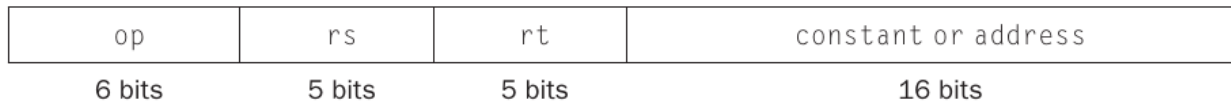
- Operamos com os valores somente nos registradores
 - Sempre precisamos carregar/armazenar na memória principal
 - Utilizamos **loads** e **stores**
 - Instruções do **tipo-I**
 - lw \$regDestino, deslocamento(\$regBase) #load word (carregar palavra)
 - $\$regDestino = MEM[\$regBase + deslocamento]$
 - Deslocamento é um **imediato**
 - **Pode ser positivo ou negativo!**
 - sw \$regFonte, deslocamento(\$regBase) #store word (armazenar palavra)
 - $MEM[\$regBase + deslocamento] = \$regFonte$

Acessando a memória

- Exemplo

- `lw $t0, 32($s3)` #carregue para \$t0 o valor armazenado na posição indicada por \$s3 deslocada de 32 bytes (32 endereços)

35 8 19 ← Valores em decimal!



tipo-I

- A ideia do sw é similar!

Exercício

- Considere o seguinte array em C
`int a[15];`
- Suponha que o endereço base de **a** está no registrador \$s3, e que um inteiro ocupa 4 bytes.
- Traduza a seguinte instrução C para assembly do MIPS
`a[12] = 87+a[8];`

Exercício

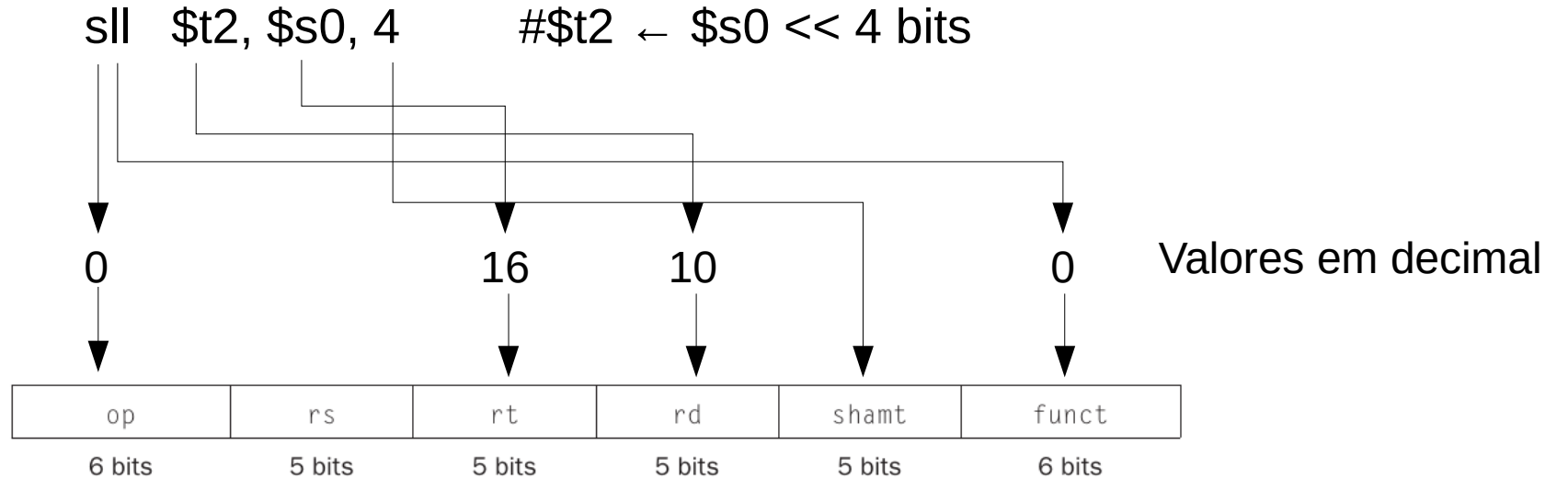
- Considere o seguinte array em C
`int a[15];`
- Suponha que o endereço base de **a** está no registrador `$s3`, e que um inteiro ocupa 4 bytes.
- Traduza a seguinte instrução C para assembly do MIPS
`a[12] = 87+a[8];`
- Resposta
`lw $t0,32($s3) #registrador temporário $t0 recebe a[8]`
`addi $t0, $t0, 87 # $t0 = $t0 + 87`
`sw $t0,48($s3) #armazena $t0 em a[12]`

Operações Lógicas

- Operações lógicas bit a bit
 - Instruções do **tipo-R**
- Shifts (deslocamentos)
 - sll → shift left logical (deslocamento lógico à esquerda)
 - Desloca os bits da palavra para esquerda, preenchendo as lacunas geradas com zeros
 - Exemplo:
0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 1001₂
Quando deslocado 4 bits à esquerda se torna
0000 0000 0000 0000 0000 0000 1001 0000₂
 - Formato
sll \$RegDestino, \$RegFonte, deslocamento
#\$RegDestino ← \$RegFonte deslocado “deslocamento” bits à esquerda
 - Dual de sll é o srl
 - srl → shift right logical (deslocamento lógico à direita)
 - Tem o mesmo formato do sll, mas desloca na direção oposta (para direita) ao sll

Operações Lógicas

- Exemplo concreto



shamt: shift ammount (quantidade de deslocamento)

0 rs não usado nessa instrução e é setado como zero

Shifts

- Qual a utilidade dos shifts?

Shifts

- Qual a utilidade dos shifts?
 - Dentre outros usos, ao realizarmos um shift de n bits, estamos efetivamente multiplicando o valor por 2^n
 - Lidar com potências de 2 na máquina é muito comum
 - A unidade aritmética que faz shifts é muito simples e rápida
 - Mais rápido do que se realizássemos uma multiplicação por 2 “clássica”

AND

- and → realiza o AND lógico entre os bits dos registradores
- Considere o seguinte
 - \$t1 contém
0000 0000 0000 0000 0000 0000 1101 0001₂
 - \$t2 contém
0000 0000 0000 0000 0000 0000 1100 0000₂
 -
- A operação
and \$t0, \$t1, \$t2 #\$t0 ← \$t1 AND \$t2
- Resulta no seguinte em \$t0
 - 0000 0000 0000 0000 0000 0000 1100 0000₂

OR

- or → realiza o OR lógico entre os bits dos registradores
- Considere o seguinte
 - \$t1 contém
0000 0000 0000 0000 0000 0000 1101 0001₂
 - \$t2 contém
0000 0000 0000 0000 0000 0000 1100 0000₂
- A operação
or \$t0, \$t1, \$t2 # \$t0 ← \$t1 OR \$t2
- Resulta no seguinte em \$t0
 - 0000 0000 0000 0000 0000 0000 1101 0001₂

NOR

- A última operação lógica que deveria existir é um **not**
 - Essa operação tomaria um registrador fonte e um destino
 - Não segue o padrão do tipo-R
- Para manter o padrão, a operação NOR foi incluída no MIPS
- Exemplo
nor \$t0,\$t1,\$t2 #\$t0 ← \$t1 nor \$t2
- Como podemos utilizar um nor como um not?

NOR

- A última operação lógica que deveria existir é um **not**
 - Essa operação tomaria um registrador fonte e um destino
 - Não segue o padrão do tipo-R
- Para manter o padrão, a operação NOR foi incluída no MIPS
- Exemplo
nor \$t0,\$t1,\$t2 #\$t0 ← \$t1 nor \$t2
- Como podemos utilizar um nor como um not?
 - Por exemplo, inverter \$t1 e armazenar em \$t0
 - nor \$t0,\$t1,\$zero #\$t0 ← not \$t1
 - De acordo com a álgebra de Boole: $\overline{(A + 0)} = \overline{A}$

AND e OR Imediatos

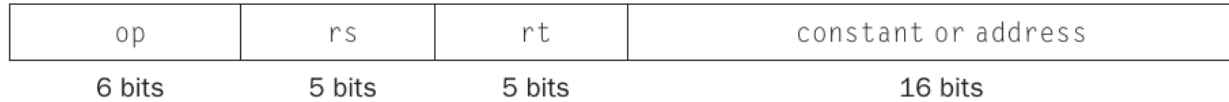
- As instruções **and** e **or** possuem versões imediatas
 - **andi** e **ori**
- Exemplo
 - ori \$s0, \$s1, 0xACDC
- É comum utilizarmos o **ori** para carregarmos um imediato para dentro de um registrador
- Exemplo
 - Como podemos carregar o imediato 156_{10} para o registrador \$s0 utilizando **ori**?

Carregando Imediatos

- Como podemos carregar o imediato 156_{10} para o registrador \$s0 utilizando ori?
`ori $s0,$zero,156`
- Poderíamos carga utilizando um addi
 - Problema: o addi copia o bit mais alto do imediato para os 16 primeiros bits do registradores se o somarmos com zero
 - Complemento a dois
 - Veja a documentação
 - Isso não é um problema para constantes pequenas, mas nos próximos slides veremos que essa solução não vai funcionar para constantes grandes
- Obs.: addiu pode ser uma opção válida

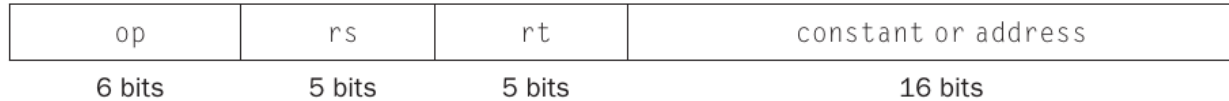
Carregando Imediatos

- Qual o maior imediato que podemos carregar com ori?



Carregando Imediatos

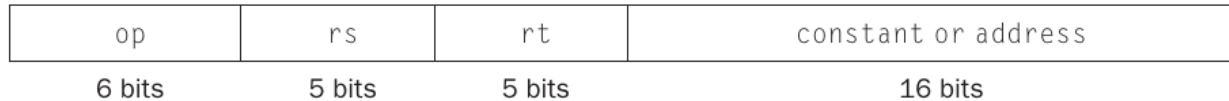
- Qual o maior imediato que podemos carregar com ori?



- Um imediato de 16 bits, que é o tamanho do campo constant
- E como carregamos um imediato de 32 bits?
 - Os registradores comportam 32 bits
 - **Podemos ter uma instrução que carrega immediatos de 32 bits?**

Carregando Imediatos

- Qual o maior imediato que podemos carregar com ori?



- Um imediato de 16 bits, que é o tamanho do campo constant
- E como carregamos um imediato de 32 bits?
 - Os registradores comportam 32 bits
 - **Podemos ter uma instrução que carrega immediatos de 32 bits?**
 - Toda instrução no MIPS tem 32 bits
 - Se criarmos uma instrução para carregar esse imediato, todos os bits da instrução seriam utilizados para definir o imediato

Carregando Imediatos

- lui → load upper immediate
 - Carrega o imediato para os 16 bits **mais significativos** do registrador, e **preenche o restante com zero**

- Exemplo

lui \$t0, 255 #255₁₀ é o mesmo que 0000 0000 1111 1111₂

- \$t0 terá então

0000 0000 1111 1111 0000 0000 0000 0000₂

← Cópia para os 16 bits mais altos Zero nos 16 bits mais baixos →

Exercício

- Utilizando lui e ori, carregue o imediato 1048992_{10} para \$t0

Exercício

- Utilizando lui e ori, carregue o imediato 1048992_{10} para \$t0
 - 1048992_{10} é o mesmo que $001001A0_{16}$, então

```
lui $t0, 0x0010
ori $t0, $t0, 0x01A0
```
 - Poderíamos fazer em decimal, mas as contas se tornam tediosas e confusas

```
lui $t0, 16
ori $t0, $t0, 416
```

→ Pare de brigar com a máquina e fale a língua dela. A programação em baixo nível se tornará mais simples!

Equivalências em linguagens de alto nível

Operação	C	Java	MIPS
Shift à esquerda	<<	<<	sll
Shift à direita	>>	>>>	srl
and bit a bit	&	&	and, andi
or bit a bit			or, ori
not bit a bit	~	~	nor (utilizando \$zero)

li

- li é uma **pseudoinstrução** presente nos montadores MIPS
 - Facilidade oferecida pelo montador
 - Carrega um imediato de 32 bits
- Formato
 - li \$s0, imediato # \$s0 ← imediato
- Ao transformar para linguagem de máquina, o montador transforma automaticamente o li em um liu e ori
- Para isso ele precisa de um registrador temporário que garantidamente não está sendo utilizado
- Esse é um dos usos do registrador \$at, que deve ser reservado para o montador
 - Se você colocar um valor em \$at, é possível que o montador o apague

Exercícios

1. Carregue os seguintes imediatos para o registrador \$t0. Não utilize a pseudoinstrução li.
 - a) 255_{10}
 - b) 987342343_{10}
 - c) -987342343_{10} ← Utilize complemento de dois
2. Considere as variáveis a, b, c e d de um programa, que foram carregadas para os registradores \$s0, \$s1, \$s2 e \$s3, respectivamente. Como fica a seguinte instrução em assembly do MIPS? Considere que x deve ser salvo no registrador \$s4.
 $x = a + b + c - d - 747;$
3. Considere um vetor de inteiros vet que começa no endereço $100080AA_{16}$. Realize a seguinte operação em assembly do MIPS (considere que inteiros ocupam 4 bytes):
 $\text{vet}[7] = \text{vet}[1] + \text{vet}[2] + \text{vet}[3] + 65$

Referências

- D. Patterson; J. Henessy. **Organização e Projeto de Computadores: A Interface Hardware/Software**. 5a Edição. Elsevier Brasil, 2017.
- Andrew S. Tanenbaum. **Organização estruturada de computadores**. 5. ed. São Paulo: Pearson, 2007.
- Ronald Tocci, Neal Widmer, Greg Moss. **Digital Systems**. 12 ed. Pearson Education. 2016.
- James Bignell, Robert Donovan. **Eletrônica digital**. Cengage Do Brasil, 2010.
- MELO, M. **Eletrônica Digital**. Makron Books.2003.